

Απαντήσεις Πανελλαδικών
Εξετάσεων.

Φυσική 2016.

Μέρος Α.

A₁. β

A₂. γ

A₃. β.

A₄. δ

A₅. α) Σ

β) Λ

γ) Σ

δ) Λ

ε) Λ





ΠΡΟΤΥΠΟ
ΦΡΟΝΤΙΣΤΗΡΙΟ

Μέρος Β

$$B_1) \quad F_1 = \frac{v_{nx} + 0}{v_{nx} + v_s} \cdot F_s \Rightarrow F_1 = \frac{v_{nx}}{v_{nx} + \frac{v_{nx}}{10}} \cdot F_s \Rightarrow$$

$$F_1 = \frac{10}{11} F_s \quad (1)$$

αρχικά ο τοίχος θα είναι ακίνητος Παρατηρητής:

$$F_{A.τοίχ} = \frac{v_{nx}}{v_{nx} - v_s} \cdot F_s$$

$$F_{A.τοίχ} = \frac{v_{nx}}{v_{nx} - \frac{v_{nx}}{10}} \cdot F_s$$

$$F_{A.τοίχ} = \frac{10}{9} F_s$$

επειτά αναφέρεται ο ήχος πάνω στον τοίχο & τώρα θα είναι ακίνητη τη φη:

αρα ο παρατηρητής ακούει:

$$F_2 = \frac{v_{nx}}{v_{nx}} \cdot F_{A.τοίχ}$$

$$F_2 = \frac{10}{9} F_s \quad (2)$$

απο (1) & (2):

$$\frac{F_1}{F_2} = \frac{\frac{10}{11} F_s}{\frac{10}{9} F_s} \Rightarrow \frac{F_1}{F_2} = \frac{9}{11}$$

iii



ΠΡΟΤΥΠΟ
ΦΡΟΝΤΙΣΤΗΡΙΟ

Θέμα Β.

Β₂) Η εξίσωση ενός στάσιμου κύματος είναι της μορφής
$$y = 2A \cos \frac{2\pi x}{\lambda} \cdot \eta\mu \frac{2\pi t}{T}$$

αρα η φάση του στάσιμου δεν εξαρτάται από τη θέση του σημείου.

Άρα, αφού το σημείο $O(x_0=0)$ διέρχεται από τη θ.Ι. του, κάθε σημείο θα περνά εκείνη τη στιγμή από τη θ.Ι. του με max ταχύτητα (εξτός των σημείων που δεν ταλαντώνονται).

Για το $M(x_M = \frac{9\lambda}{8})$ ισχύει:

$$A'_M = \left| 2A \cos \frac{2\pi x_M}{\lambda} \right| = \left| 2A \cdot \cos \frac{2\pi \frac{9\lambda}{8}}{\lambda} \right| = \left| 2A \cdot \cos \frac{9\pi}{4} \right| = A\sqrt{2}$$

αρα

$$\begin{aligned} |v_{\max, M}| &= \omega \cdot A'_M \\ &= \frac{2\pi}{T} \cdot A\sqrt{2} \end{aligned} \quad (i)$$





πρότυπο

ΦΡΟΝΤΙΣΤΗΡΙΟ

B3) Δίνεται ότι $A_A = 2A_B$

Από εγώωση συνέχειας: $\Pi_A = \Pi_B$

$$A_A \cdot v_A = A_B \cdot v_B$$

$$v_A = \frac{v_B}{2} \quad (1)$$

Η κινητική ενέργεια ανά μονάδα όγκου είναι: $\frac{dk}{dV} = \frac{1}{2} \rho v^2$

Άρα: $\frac{1}{2} \rho v_A^2 = \Lambda$

Επειδή $v_B = 2v_A$ άρα $\frac{1}{2} \rho v_B^2 = \frac{1}{2} \rho (2v_A)^2 = \frac{1}{2} \rho 4v_A^2 \Rightarrow$

$$\frac{1}{2} \rho v_B^2 = 4 \cdot \frac{1}{2} \rho v_A^2 = 4\Lambda. \quad (2)$$

Εγώωση Bernoulli A → B

$$P_A + \frac{1}{2} \rho v_A^2 + \rho g h_1^0 = P_B + \frac{1}{2} \rho v_B^2 + \rho g h_2^0$$

$$P_A - P_B = \frac{1}{2} \rho v_B^2 - \frac{1}{2} \rho v_A^2$$

$$P_A - P_B = 4\Lambda - \Lambda = 3\Lambda$$

(ii)



θέμα Γ

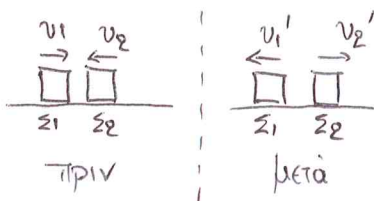
Γ₁) Στο ζι δρκοίνται μόνο δυνστηρητικές δυνάμεις (επίος της \vec{N} που όρωσ $W_N=0$) άρα :

A.Δ.Μ.Ε_{A→Γ}
 $K_A^0 + U_A = K_\Gamma + U_\Gamma^0$
 $m_1 \cdot g \cdot R = \frac{1}{2} m_1 v_{01}^2$
 $|v_{01}| = \sqrt{2gR}$
 $|v_{01}| = 10 \text{ m/s.}$

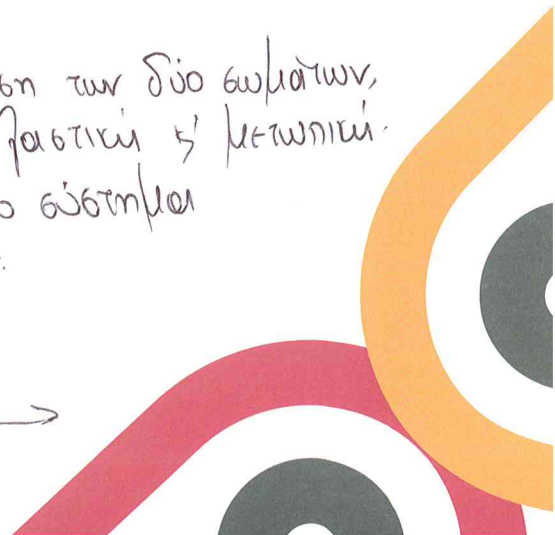
Γ₂) β.Μ.Κ.Ε_{Γ→Δ}

$K_{\text{τελ}} - K_{\text{αρχ}} = W_{N_1}^0 + W_{w_1}^0 + W_{T_1}$
 $\frac{1}{2} m_1 v_1^2 - \frac{1}{2} m_1 v_{01}^2 = -\mu m_1 g \cdot S_1$
 $\frac{1}{2} v_1^2 - \frac{1}{2} v_{01}^2 = -\mu g S_1$
 $\dots |v_1| = \sqrt{64}$
 $|v_1| = 8 \text{ m/s.}$

$\sum F_{y_1} = 0$
 $N_1 = w_1$
 $N_1 = m_1 \cdot g$
 K_{011}
 $T_1 = \mu \cdot N_1$
 $T_1 = \mu \cdot m_1 \cdot g$



Για την κρούση των δύο σωμάτων, που είναι ελαστική & μεταωτική & εφόσον το σύστημα μονωμένο :





$$v_1' = \frac{(m_1 - m_2) \cdot v_1 + 2m_2 \cdot (-v_2)}{m_1 + m_2} \Rightarrow \dots v_1' = -10 \text{ m/s.}$$

$$v_2' = \frac{(m_2 - m_1) \cdot (-v_2) + 2m_1 v_1}{m_1 + m_2} \Rightarrow \dots v_2' = +2 \text{ m/s.}$$

$$\Gamma_3) \Delta \vec{p}_2 = \vec{p}_2 \text{ τελ} - \vec{p}_2 \text{ αρχ} \quad (\text{θετική φορά προς τα δεξιά})$$

$$\Delta p_2 = m_2 v_2' - (-m_2 v_2)$$

$$\Delta p_2 = 16 \frac{\text{kg} \cdot \text{m}}{\text{s}} \quad (\text{φορά προς τα δεξιά}).$$

$$\Gamma_4) \Pi\% = \frac{K_{\text{τελ}} - K_{\text{αρχ}}}{K_{\text{αρχ}}} \cdot 100\%$$

$$\Pi\% = \frac{\frac{1}{2} m_1 v_1'^2 - \frac{1}{2} m_1 v_1^2}{\frac{1}{2} m_1 v_1^2} \cdot 100\%$$

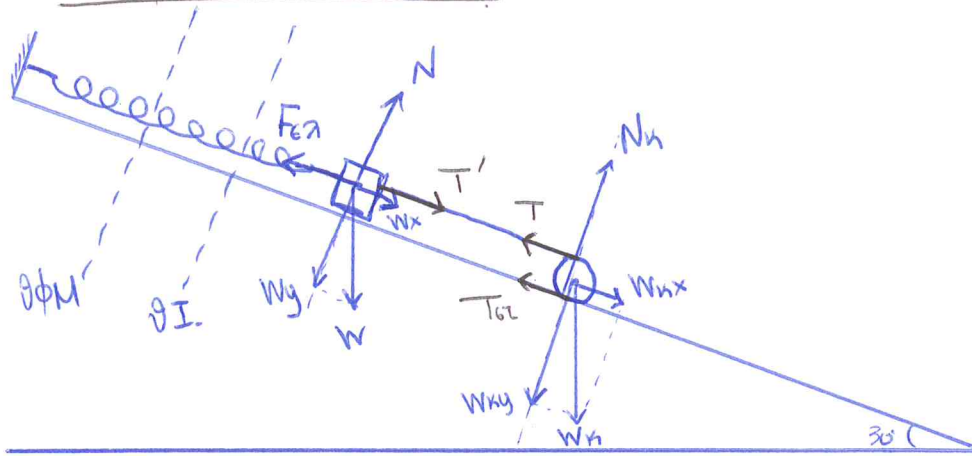
$$\Pi\% = \frac{v_1'^2 - v_1^2}{v_1^2} \cdot 100\%$$

$$\Pi\% = \frac{100 - 64}{64} \cdot 100\%$$

$$\Pi\% = 56,25\%$$



Ψέμα Δ



Δ_1) Ο κύλινδρος ισορροπεί άρα :

$$\Leftrightarrow \sum F_x = 0 \Rightarrow W_{kx} - T - T_{\text{στ}} = 0 \Rightarrow T + T_{\text{στ}} = Mg \eta \mu 30^\circ \quad (1)$$

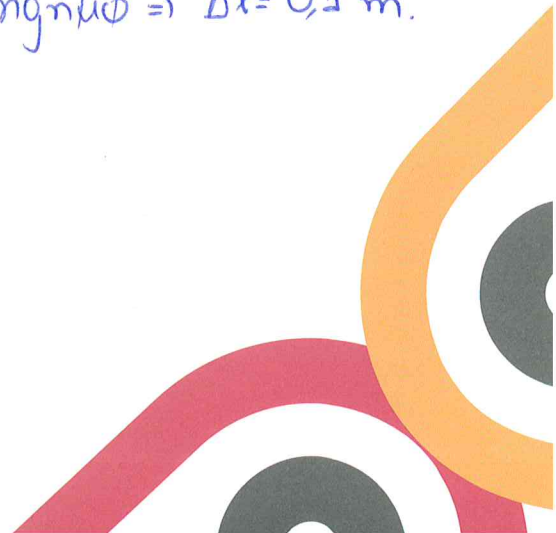
$$\Leftrightarrow \sum \tau_m = 0 \Rightarrow \tau_W^{\circ} + \tau_{N_k}^{\circ} + \tau_{T_{\text{στ}}} - \tau_T = 0 \Rightarrow T_{\text{στ}} \cdot R - T \cdot R = 0 \Rightarrow T_{\text{στ}} = T \quad (2)$$

$$(1) \stackrel{(2)}{\Rightarrow} 2T = 10 \Rightarrow T = 5 \text{ N}$$

Νόμος δράσης - αντίδρασης : $T = T' \Rightarrow T' = 5 \text{ N}$

Το ζεύγος (2) που ισορροπεί :

$$\Leftrightarrow \sum F_x = 0 \Rightarrow T + W_x - F_{\epsilon\lambda} = 0 \Rightarrow k \cdot \Delta l = T' + mg \eta \mu \phi \Rightarrow \Delta l = 0,1 \text{ m}$$





Δ2) Για την Α.Α.Τ. του α :

$$\text{S.I.} \quad \sum F = 0 \Rightarrow F_{\epsilon\lambda}' = W_x \Rightarrow k \cdot \Delta l' = m \cdot g \cdot \eta \mu 30^\circ \Rightarrow \Delta l' = 0,05 \text{ m}$$

Το σώμα ξεκινάει την ΑΑΤ χωρίς ταχύτητα από η αρχική κατάθεση είναι 5' αεραία (μάζιγιστα $x = -A$).

$$\text{Άρα} \quad A = \Delta l - \Delta l' \Rightarrow A = 0,05 \text{ m}$$

$$\begin{cases} x = A \cdot \eta \mu(\omega t + \phi_0) \\ t=0, x=-A, v=0 \end{cases} \Rightarrow -A = A \cdot \eta \mu \phi_0 \Rightarrow \eta \mu \phi_0 = -1 \Rightarrow \eta \mu \phi_0 = \eta \mu \frac{3\pi}{2} \Rightarrow$$

$$\begin{cases} \phi_0 = 2\pi n + \frac{3\pi}{2} \\ \phi_0 = 2\pi n + \pi - \frac{3\pi}{2} \end{cases} \quad \text{Άρα} \quad \phi_0 = \frac{3\pi}{2} \text{ rad.}$$

$$\text{επίσης} \quad \omega = \sqrt{\frac{D}{m}} = \sqrt{\frac{k}{m}} = 10 \text{ rad/s.}$$

$$\begin{aligned} \text{επομένως} \quad \sum F &= -D \cdot x \\ \sum F &= -k \cdot A \cdot \eta \mu(\omega t + \phi_0) \\ \sum F &= -5 \cdot \eta \mu\left(10t + \frac{3\pi}{2}\right) \quad (\text{S.I.}) \end{aligned}$$

Δ3) Για τον κύλινδρο, τη στιγμή $t=t_1$ που έχει διαφραγεί

$$N = \frac{12}{\pi} \text{ περ.} \quad \text{Καθ' ου}:$$

$$|L_1| = I \cdot \omega_1 \quad (3).$$



$$\text{όμως } \Sigma \tau = J \cdot \alpha_{\text{γων}} \Rightarrow T_{\text{tot}} \cdot R = \frac{1}{2} MR^2 \alpha_{\text{γων}} \quad (4)$$

$$\Sigma F = M \cdot \alpha_{\text{cm}} \Rightarrow W_{\text{κx}} - T_{\text{tot}} = M \cdot \alpha_{\text{cm}} \quad (5)$$

επειδή ο κύβινδρος κάνει κύλιση χωρίς ολίσθηση: $\alpha_{\text{cm}} = \alpha_{\text{γων}}$

από (4) & (5):

$$W_{\text{κx}} = \frac{3}{2} M \alpha_{\text{cm}} \Rightarrow \alpha_{\text{cm}} = \frac{10}{3} \text{ m/s}^2. \quad \text{κ' } \alpha_{\text{γων}} = \frac{100}{3} \text{ rad/s}^2$$

$$\text{Οπότε } \Delta \theta = \omega_0 t^0 + \frac{1}{2} \alpha_{\text{γων}} t_1^2 \Rightarrow \dots t_1 = \sqrt{\frac{2 \Delta \theta}{\alpha_{\text{γων}}}} \Rightarrow t_1 = 1,2 \text{ sec}$$

$$\text{από } \omega_1 = \omega_0^0 + \alpha_{\text{γων}} \cdot t_1 \Rightarrow \omega_1 = 40 \text{ rad/s.}$$

$$\text{οπότε (3)} \Rightarrow |L_1| = \frac{1}{2} MR^2 \omega_1$$

$$L_1 = \frac{1}{2} \cdot 2,001 \cdot 40$$

$$L_1 = 0,4 \frac{\text{kgm}^2}{\text{s}}$$

$$\Delta 4) \frac{dk}{dt} = \frac{dk_{\text{κερ}}}{dt} + \frac{dk_{\text{μετ}}}{dt}$$

$$\frac{dk}{dt} = \Sigma \tau \cdot \omega' + \Sigma F \cdot v_{\text{cm}}' \quad (6)$$

$$\text{όπου } v_{\text{cm}}' = \alpha_{\text{cm}} \cdot t = \frac{10}{3} \cdot 3 = 10 \text{ m/s}$$

$$\text{και } \omega' = \frac{v_{\text{cm}}'}{R} = 100 \text{ r/s.}$$

$$\sum \tau = I \cdot \alpha_{\gamma\omega} \Rightarrow \sum \tau = \frac{1}{2} M R^2 \cdot \alpha_{\gamma\omega} \Rightarrow \sum \tau = \frac{1}{3} \text{ N}\cdot\text{m}$$

$$\sum F = M \cdot \alpha_{\text{cm}} \Rightarrow \sum F = 2 \cdot \frac{10}{3} \Rightarrow \sum F = \frac{20}{3} \text{ N}$$

αρα (6) $\Rightarrow \frac{dK}{dt} = \frac{1}{3} \cdot 100 + \frac{20}{3} \cdot 10 = 100 \text{ J/sec}$

